

# 数学社线代6

## 3.1 向量空间

- 1 标准  $n$  维空间  $\mathbf{R}^n$  包含全部具有  $n$  个分量的实数列向量。
- 2 若  $\mathbf{v}$  与  $\mathbf{w}$  在向量空间  $\mathbf{S}$  中, 则所有的组合  $c\mathbf{v} + d\mathbf{w}$  也必须在  $\mathbf{S}$  中。
- 3  $\mathbf{S}$  中的“向量”可以是矩阵或是  $x$  的函数。“一个点”空间  $\mathbf{Z}$  由  $\mathbf{x} = \mathbf{0}$  构成。
- 4  $\mathbf{R}^n$  的子空间是  $\mathbf{R}^n$  里面的一个向量空间, 例如: 直线  $y = 3x$  在  $\mathbf{R}^2$  里面。
- 5  $A$  的列空间包含  $A$  的列的所有组合:  $\mathbf{R}^m$  的子空间。
- 6 列空间包含所有的向量  $A\mathbf{x}$ , 所以当  $\mathbf{b}$  在  $C(A)$  中,  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  有解。

定义 向量空间的子空间是一个向量的集合(包含零向量), 这些向量满足两个要求: 若  $\mathbf{v}$  与  $\mathbf{w}$  是子空间中的向量且  $c$  是任意纯量, 则

- (i)  $\mathbf{v} + \mathbf{w}$  在子空间中      (ii)  $c\mathbf{v}$  在子空间中

一个包含  $\mathbf{v}$  与  $\mathbf{w}$  的子空间, 必须包含所有的线性组合  $c\mathbf{v} + d\mathbf{w}$ 。

**定义** 列空间包含列的所有线性组合, 这些组合就是所有可能的  $A\mathbf{x}$ , 他们构成列空间  $C(A)$ 。

系统  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  有解 当且仅当  $\mathbf{b}$  在  $A$  的列空间中。

**范例 4** 假设

$$A\mathbf{x} \text{ 是 } \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 3 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \text{ 就是 } x_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix}$$

这两列的所有组合(就是列空间)形成  $\mathbf{R}^3$  的平面。我们画出一个特别的  $\mathbf{b}$  (列的组合),  $\mathbf{b} = A\mathbf{x}$  落在这个平面。平面没有厚度, 所以大部分  $\mathbf{R}^3$  中的右侧  $\mathbf{b}$  不在这个列空间。因为是三个方程式与两个未知数, 对于大部分的  $\mathbf{b}$  来说系统都是无解。

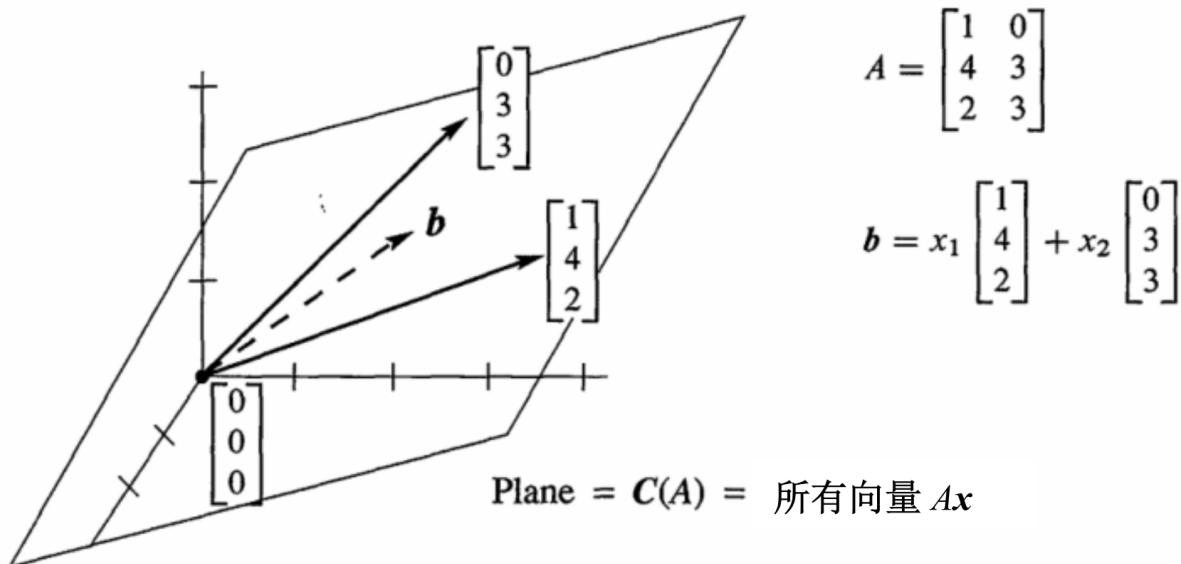


图 3.2: 列空间  $C(A)$  是一个包含两个列的平面, 当  $\mathbf{b}$  落在这个平面时,  $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$  有解, 此时  $\mathbf{b}$  是列的组合。

---

## 向量空间，子空间与可解的结合意义

end